

# 《数值分析》第八章

## 数值积分与微分

包承龙

YMSC

2019 年 12 月 12 日

# 目录

- 1 数值积分的基本概念
- 2 Newton-Cotes 公式
- 3 复合求积公式
- 4 Gauss 求积公式
- 5 Romberg 求积算法
- 6 奇异积分
- 7 数值微分

# 目录

- 1 数值积分的基本概念
- 2 Newton-Cotes 公式
- 3 复合求积公式
- 4 Gauss 求积公式
- 5 Romberg 求积算法
- 6 奇异积分
- 7 数值微分

# 数值积分的基本概念

Newton-Leibniz 公式:

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a) \quad (1)$$

其中  $F(x)$  是  $f(x)$  的一个原函数. 更一般地, 我们希望计算

$$\int_a^b \rho(x) f(x) dx \quad (2)$$

这里  $\rho(x)$  为权函数. 通常我们并不了解  $f(x)$  的精确表达式, 甚至并不知道  $f(x)$  在所有点上的函数值, 而只了解其在部分点上的值. 因而希望利用公式

$$\int_a^b \rho(x) f(x) dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) \quad (3)$$

来近似求解积分值.

# 数值积分的基本概念

在公式

$$\int_a^b \rho(x) f(x) dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) \quad (4)$$

中,  $\{x_k\} \subset [a, b]$  称为求积节点,  $A_k$  称为求积系数,

$$E_n(f) = \int_a^b \rho(x) f(x) dx - \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) \quad (5)$$

称为求积公式 (4) 的差.

若  $E_n(x^m) = 0$ , 对  $m = 0, 1, \dots, M$  都成立, 则称求积公式 (4) 至少具有  $M$  次代数精度. 若还有  $E_n(x^{M+1}) \neq 0$ , 则称求积公式 (4) 的代数精度就是  $M$ .

# 数值积分的基本概念——插值型求积公式

插值型求积公式利用  $f(x)$  在节点  $\{x_k\}$  上的插值函数  $l_k(x)$  来构造, 即

$$L_n(x) = \sum_{k=0}^n f(x_k) l_k(x) \quad l_k(x) = \prod_{j \neq k} \frac{x - x_j}{x_k - x_j} \quad (6)$$

记插值误差为  $R_n(x) = f(x) - L_n(x)$ , 则

$$\begin{aligned} \int_a^b \rho(x) f(x) dx &= \int_a^b \rho(x) L_n(x) dx + \int_a^b \rho(x) R_n(x) dx \\ &= \sum_{k=0}^n f(x_k) \int_a^b \rho(x) l_k(x) dx + \int_a^b \rho(x) R_n(x) dx \end{aligned} \quad (7)$$

# 数值积分的基本概念——插值型求积公式

如果令  $A_k = \int_a^b \rho(x) l_k(x) dx (0 \leq k \leq n)$ ,  $E_n(f) = \int_a^b \rho(x) R_n(x) dx$ , 则

$$\int_a^b \rho(x) f(x) dx = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) + E_n(f) \quad (8)$$

该公式被称为插值型求积公式. 这里的求积系数  $A_k$  仅依赖于求积节点而与  $f(x)$  无关.

利用 *Taylor* 余项公式可以证明, 插值型求积公式的代数精度至少为  $n$ ; 反过来, 如果求积公式 (4) 的代数精度至少为  $n$ , 则它必然是插值型的.

# 目录

- 1 数值积分的基本概念
- 2 Newton-Cotes 公式**
- 3 复合求积公式
- 4 Gauss 求积公式
- 5 Romberg 求积算法
- 6 奇异积分
- 7 数值微分



# Newton-Cotes 公式

最简单的插值型求积公式为等距节点得到的公式，称之为 Newton-Cotes 公式. 将区间  $[a, b]$  等分：

$$h = \frac{b-a}{n} \quad x_j = a + jh, \quad j = 0, \dots, n \quad (9)$$

得到插值函数

$$L_n(x) = \sum_{k=0}^n f(x_k) l_k(x) = \sum_{k=0}^n f(x_k) \prod_{j \neq k} \frac{x - x_j}{x_k - x_j} \quad (10)$$

作坐标变换  $x = a + th$ , 即  $h = (b-a)/n$ , 可以得到

$$\begin{aligned} \int_a^b L_n(x) dx &= \sum_{k=0}^n f_k \int_a^b l_k(x) dx \\ &\stackrel{x=a+th}{=} \sum_{k=0}^n \int_0^n f_k \left( \prod_{j \neq k} \frac{t-j}{k-j} \right) h dt \equiv (b-a) \sum_{k=0}^n c_k^{(n)} f_k \end{aligned} \quad (11)$$

# Newton-Cotes 公式

这里求积系数

$$c_k^{(n)} = \frac{1}{n} \int_0^n \prod_{j \neq k} \frac{t-j}{k-j} dt = \frac{1}{n} \frac{(-1)^{n-k}}{k!(n-k)!} \int_0^n \prod_{j \neq k} (t-j) dt \quad (12)$$

因此, 称

$$I(f) = \int_a^b f(x) dx \approx (b-a) \sum_{k=0}^n c_k^{(n)} f(x_k) \quad (13)$$

为  $n$  阶 Newton-Cotes 公式,  $c_k^{(n)} (k=0, \dots, n)$  称为  $n$  阶 Cotes 系数.

这里  $c_k^{(n)}$  与  $f, a, b$  无关, 只与  $n, k$  有关, 且有

$$\sum_{k=0}^n c_k^{(n)} = 1 \quad (14)$$

# Newton-Cotes 公式——常用公式

- $n = 1$  时, 称为梯形公式

$$I(f) \approx I_1(f) = \frac{b-a}{2}[f(a) + f(b)] \quad (15)$$

- $n = 2$  时, 称为 Simpson 公式

$$I(f) \approx I_2(f) = \frac{b-a}{6} \left[ f(a) + 4f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right] \quad (16)$$

# Newton-Cotes 公式

## 代数精度

$n$  阶 Newton-Cotes 型求积公式的代数精度至少为  $n$ . 当  $n = 2m$  为偶数时, 其代数精度为  $n + 1 = 2m + 1$ .

因此使用偶数阶的 Newton-Cotes 公式效果会更好.

另外, 可以证明当  $n \leq 7$  时,  $C_k^{(n)} > 0$ , 因此此时 Newton-Cotes 公式是稳定的; 当  $n \geq 8$  时, 求积系统的数值有正有负, 相互抵消会求实有效数字的位数. 由此, Newton-Cotes 求积公式不宜采用  $n \geq 8$  的情况.

# 目录

- 1 数值积分的基本概念
- 2 Newton-Cotes 公式
- 3 复合求积公式**
- 4 Gauss 求积公式
- 5 Romberg 求积算法
- 6 奇异积分
- 7 数值微分

# 复合求积公式

由于高阶 ( $n \geq 8$ ) 的 Newton-Cotes 公式在数值上是不稳定的, 我们希望能将一整个积分区间分成若干个子区间, 再在子区间上采用低阶求积公式. 该方法被称为**复合求积公式**.

如将区间  $[a, b]$  分成  $n$  个小区间  $x_j = a + jh, j = 0, \dots, n, h = \frac{b-a}{n}$ . 然后在每个小区间上使用梯形公式, 即

$$\begin{aligned} I(f) &= \sum_{j=1}^n \int_{x_{j-1}}^{x_j} f(x) dx \approx \sum_{j=1}^n \frac{h}{2} [f(x_{j-1}) + f(x_j)] \\ &= \frac{h}{2} \left[ f(a) + f(b) + 2 \sum_{j=1}^{n-1} f(x_j) \right] \equiv T_n \end{aligned} \quad (17)$$

此公式被称为复合梯形公式.

# 复合求积公式——Simpson 公式

同样地，如在每个小区间上使用 Simpson 公式就得到复合 Simpson 公式

$$I(f) = \sum_{i=1}^n \int_{x_{i-1}}^{x_i} f(x) dx = \frac{h}{6} \sum_{i=1}^n \left[ f_{i-1} + 4f_{i-\frac{1}{2}} + f_i \right] + E_n(f) \equiv S_n + E_n(f) \quad (18)$$

这里

$$S_n = \frac{h}{6} \left[ f(a) + f(b) + 2 \sum_{j=1}^{n-1} f(x_j) + 4 \sum_{j=1}^n f\left(x_{j-\frac{1}{2}}\right) \right] \equiv \frac{1}{3} T_n + \frac{2}{3} H_n \quad (19)$$

复合 Simpson 公式可以达到四阶收敛精度.

# 复合求积公式——带导数值的求积公式

有时候如果知道被积函数  $f$  的导数信息, 那么我们也可以利用其 Hermite 插值多项式来推导求积公式. 知  $f$  在  $[a, b]$  上的三次 Hermite 插值为

$$H_3(x) = f(a)\alpha_1(x) + f(b)\alpha_2(x) + f'(a)\beta_1(x) + f'(b)\beta_2(x) \quad (20)$$

其中

$$\begin{aligned} \alpha_1(x) &= \left(1 + 2\frac{x-a}{b-a}\right) \left(\frac{b-x}{b-a}\right)^2, & \beta_1(x) &= (x-a) \left(\frac{b-x}{b-a}\right)^2 \\ \alpha_2(x) &= \left(1 + 2\frac{x-b}{a-b}\right) \left(\frac{x-a}{b-a}\right)^2, & \beta_2(x) &= (x-b) \left(\frac{x-a}{b-a}\right)^2 \end{aligned} \quad (21)$$



# 复合求积公式——带导数值的求积公式

若用 Hermite 插值代替  $f$  并进行积分，则

$$\begin{aligned}\int_a^b f(x)dx &= \int_a^b H_3(x)dx + E(f) \\ &= \frac{b-a}{2}[f(a) + f(b)] + \frac{(b-a)^2}{12}[f'(a) - f'(b)] + E(f)\end{aligned}\quad (22)$$

其中

$$E(f) = \int_a^b f[a, a, b, b, x](x-a)^2(x-b)^2dx = \frac{(b-a)^5}{720}f^{(4)}(\eta) \quad (23)$$

与复合梯形公式 (17) 相比，其仅仅多出一项  $(b-a)^2/12$ ，因此也被称为“端点修正”的复合梯形公式，相较于复合梯形公式 (17) 能够显著提高精度。

# 目录

- 1 数值积分的基本概念
- 2 Newton-Cotes 公式
- 3 复合求积公式
- 4 Gauss 求积公式**
- 5 Romberg 求积算法
- 6 奇异积分
- 7 数值微分

# Gauss 求积公式

在求积公式

$$\int_a^b \rho(x) f(x) dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) \quad (24)$$

中, 若选取等距节点, 就得到了 Newton-Cotes 型求积公式及其相对应的复合公式. 而若能够更灵活地选取节点的位置, 就能得到效果更好的格式.

## 定理

插值型求积公式  $I_n(f) = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$  具有  $2n+1$  次代数精度的充分必要条件是: 求积节点  $x_0, \dots, x_n$  的是  $[a, b]$  上权函数为  $\rho$  的  $n+1$  次正交多项式  $\omega_{n+1}(x)$  的零点. 即对于任意  $n$  次多项式  $p_n$ , 都有  $\langle p_n, \omega_{n+1} \rangle = 0$ .

# Gauss 求积公式

如果求积公式

$$I_n(f) = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) \quad (25)$$

的代数精度达到  $2n + 1$ , 则称其为 Gauss 型求积公式.

而显然, 当  $f$  取  $2n + 2$  次多项式  $\omega_{n+1}^2(x)$  时, 其连续形式

$$I(f) = \int_a^b \rho(x) \omega_{n+1}^2(x) dx > 0 \quad (26)$$

而离散形式

$$I_n(f) = \sum_{k=0}^n A_k \omega_{n+1}^2(x_k) = 0 \quad (27)$$

因而 Gauss 型求积公式的代数精度就是  $2n + 1$ .

# Gauss 求积公式——稳定性及收敛性分析

可以证明以下定理:

## 定理

Gauss 求积公式的求积系数  $A_k$  恒大于零.

## 推论

Gauss 求积公式总是稳定的.

及

## 收敛性定理

对  $\forall f \in C[a, b]$ , Gauss 型求积公式  $I_n(f) = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$ , 总有

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} I_n(f) \rightarrow I(f)$$

# Gauss-Legendre 求积公式

若  $[a, b] = [-1, 1]$ ,  $\rho \equiv 1$ ,  $P_n(x) = \frac{1}{2^n n!} \frac{d^n}{dx^n} [(x^2 - 1)^n]$ ,  $x_0, \dots, x_n$  为  $P_{n+1}$  的零点, 则求积公式

$$\int_{-1}^1 f(x) dx = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) + E_n(f) \quad (28)$$

被称为 Gauss-Legendre 求积公式. 可以算出

$$A_k = -\frac{a_{n+2}}{a_{n+1}} \frac{\sigma_{n+1}}{P_{n+2}(x_k) P'_{n+1}(x_k)} = \frac{2}{n+1} \frac{1}{P_n(x_k) P'_{n+1}(x_k)} \quad (29)$$

其余项为

$$E_n(f) = \frac{2^{2n+3} [(n+1)!]^4}{(2n+3) [(2n+2)!]^3} f^{(2n+2)}(\eta) \quad (30)$$

# Gauss-Tchebychev 求积公式

若  $[a, b] = [-1, 1]$ ,  $\rho(x) = 1/\sqrt{1-x^2}$ ,  $T_n(x) = \cos(n \arccos x)$ ,  $\{x_k = \cos \frac{2k+1}{2(n+1)}\pi\}$  为  $T_{n+1}$  的零点, 则求积公式

$$\int_{-1}^1 f(x) dx = \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) + E_n(f) \quad (31)$$

被称为 Gauss-Tchebychev 求积公式. 可以算出

$$A_k = -\frac{a_{n+2}}{a_{n+1}} \frac{\sigma_{n+1}}{T_{n+2}(x_k) T'_{n+1}(x_k)} = \frac{\pi}{n+1} \quad (32)$$

其余项为

$$E_n(f) = \frac{\pi}{2^{2n+1}(2n+2)!} f^{(2n+2)}(\xi) \quad (33)$$

# 目录

- 1 数值积分的基本概念
- 2 Newton-Cotes 公式
- 3 复合求积公式
- 4 Gauss 求积公式
- 5 Romberg 求积算法**
- 6 奇异积分
- 7 数值微分



# Romberg 求积算法

将 Richardson 外推思想用于前面介绍过的等距网格的复化求积公式即得到 Romberg 求积算法.

## Richardson 外推

设  $\phi(x)$  在  $h \rightarrow 0$  时收敛到  $\phi(0) \equiv \phi^*$ , 其余项可以写成

$$\varphi^* - \varphi(h) = \sum_{k=1}^{+\infty} a_k h^{p_k} \quad 0 < p_1 < p_2 < \dots \quad (34)$$

这里  $p_k, a_k$  与  $h$  无关, 并设  $a_k \neq 0, \forall k$ . 取  $q \in (0, 1)$ , 重新定义序列

$$\varphi_1(h) = \varphi(h) \quad \varphi_{m+1}(h) = \frac{\varphi_m(qh) - q^{p_m} \varphi_m(h)}{1 - q^{p_m}} \quad m = 1, 2, \dots \quad (35)$$

# Romberg 求积算法——Richardson 外推

## Richardson 外推 2

则  $\{\phi_m(h)\}$  以更快速度收敛到  $\phi^*$

$$\varphi^* - \varphi_{m+1}(h) = \sum_{k=1}^{+\infty} a_{m+k}^{(m+1)} h^{p_{m+k}} \quad (36)$$

这里  $a_{m+k}^{(m+1)}$  与  $h$  无关.

# Romberg 求积算法

## Romberg 求积算法

- 重复利用梯形公式  $h_j = 2^{-j}(b-a)$  减半加密网络

$$\begin{aligned} T_1^{(0)} &= T_{2^0} = \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)] \\ T_1^{(1)} &= T_{2^1} = \frac{1}{2} \left[ T_1^{(0)} + h_0 f\left(\frac{a+b}{2}\right) \right] \\ T_1^{(k)} &= T_{2^k} = \frac{1}{2} \left[ T_1^{(k-1)} + h_{k-1} H_{k-1} \right] \end{aligned} \quad (37)$$

这里  $H_j = \sum_{l=1}^{2^j} f\left(a + \left(l - \frac{1}{2}\right) h_j\right)$ .

- 之后利用 Richardson 外推的思想加速

$$T_{j+1}^{k-1} = \frac{4^j T_j^{(k)} - T_j^{(k-1)}}{4^j - 1} \quad j = 1, 2, \dots, \quad 1, 2, \dots \quad (38)$$

# 目录

- 1 数值积分的基本概念
- 2 Newton-Cotes 公式
- 3 复合求积公式
- 4 Gauss 求积公式
- 5 Romberg 求积算法
- 6 奇异积分**
- 7 数值微分

# 奇异积分

对于连续函数可以使用上述数值方法进行处理，但实际中的被积函数并不光滑，可能是分片连续的，甚至可能是简短的、具有奇点的。对于奇异积分常有以下几种方法：

- **区间截断**

若  $f$  在  $x=0$  处无界，对积分  $\int_0^1 f(x)dx$ ，当  $|\int_0^1 f(x)dx| < \epsilon$  时，可用  $\int_\delta^1 f(x)dx$  代替  $I(f)$  进行积分。

- **变量替换**

若  $f \in C[0, 1]$ ， $n \geq 2$ ，对积分  $\int_0^1 x^{-1/n} f(x) dx$ ，令  $x = t^n$  来消除奇性，即

$$I(f) = \int_0^1 t^{-1} f(t^n) n t^{n-1} dt = n \int_0^1 t^{n-2} f(t^n) dt \quad (39)$$

# 奇异积分

## ● Kontorovitch 奇点分离法

通过对被积函数做等价奇性积分来分离奇性，如

$$\int_0^1 \frac{\cos x}{\sqrt{x}} dx = \int_0^1 \frac{dx}{\sqrt{x}} + \int_0^1 \frac{\cos x - 1}{\sqrt{x}} dx = 2 + \int_0^1 \frac{\cos x - 1}{\sqrt{x}} dx \quad (40)$$

经过变换后的积分已经丧失了奇性，可以正常利用数值积分公式进行计算。

# 目录

- 1 数值积分的基本概念
- 2 Newton-Cotes 公式
- 3 复合求积公式
- 4 Gauss 求积公式
- 5 Romberg 求积算法
- 6 奇异积分
- 7 数值微分**

# 数值微分

对于导数的近似值, 可以利用公式

$$f'(x_0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h} \approx \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h} = f'(x_0) + \mathcal{O}(h) \quad (41)$$

近似计算. 这里如果想要更准确地逼近  $f'(x)$ , 可以使  $|h|$  尽可能的小; 但考虑到舍入误差的影响, 并不是  $|h|$  越小越好.



# 数值微分

由此可以考虑用插值函数的微分近似  $f$  的微分. 对于 Lagrange 插值多项式

$$L_n(x) = \sum_{k=0}^n f(x_k) l_k(x) \quad l_k(x) = \prod_{j \neq k} \frac{x - x_j}{x_k - x_j} \quad (42)$$

可以近似

$$f'(x) \approx L'_n(x) = \sum_{k=0}^n f(x_k) l'_k(x) \quad (43)$$

其误差为

$$\begin{aligned} f'(x) - L'_n(x) &= (R_n(x))' = (f[x, x_0, \dots, x_n] \omega_{n+1}(x))' \\ &= f[x, x, x_0, \dots, x_n] \omega_{n+1}(x) + f[x, x_0, \dots, x_n] \omega'_{n+1}(x) \end{aligned} \quad (44)$$

# 数值微分

由于等距节点的高次插值是不稳定的，因此应该使用分段低次插值来提高精度.

- 两点公式

$$f'(x_0) \approx \frac{f_1 - f_0}{h} \quad f'(x_1) \approx \frac{f_1 - f_0}{h} \quad (45)$$

其中前者为向前差分公式，后者为向后差分公式. 两点公式的精度为  $\mathcal{O}(h)$ .

- 三点公式

$$f'(x_0) \approx \frac{-3f_0 + 4f_1 - f_2}{2h} \quad f'(x_1) \approx \frac{f_2 - f_0}{2h} \quad f'(x_2) \approx \frac{3f_2 - 4f_1 + f_0}{2h} \quad (46)$$

三点公式的精度为  $\mathcal{O}(h^2)$ .

# 数值微分——Richardson 外推

也可以把 Richardson 外推法用于数值微分中. 由

$$G(h) = \frac{f(x+h) - f(x-h)}{2h} = f'(x) + \alpha_1 h^2 + \alpha_2 h^4 + \cdots \quad (47)$$

故若令  $q = 1/2$ ,  $p_k = 2k$ , 则取  $G_0(h) = G(h)$ , 则有

$$G_m(h) = \frac{4^m G_{m-1}(h/2) - G_{m-1}(h)}{4^m - 1} = f'(x) + \mathcal{O}(h^{2(m+1)}) \quad m = 1, 2, \cdots \quad (48)$$